



Robot programmable Mbot

Commande ou pilotage



PROBLEMATIQUE : Comment programmer un déplacement du Robot Mbot?



Un compacteur est un véhicule utilisé sur les chantiers afin de compacter / tasser la terre, le goudron, les gravats... Les 2 mouvements principaux sont : Il avance en ligne droite et il recule en ligne droite



Vous allez simuler le fonctionnement du compacteur :

Défi 1 : Faire avancer le robot sur 40 cm et le faire s'arrêter. Vérifier la longueur grâce à une règle.

Défi 2 : Faire avancer le robot sur 40 cm le faire s'arrêter, puis revenir à la position d'origine en marche arrière.

Défi 3 : Sur les chantiers, pour la sécurité, il faut que les véhicules qui reculent émettent un son.

Faire avancer le robot sur 50 cm, le faire s'arrêter puis revenir en marche arrière jusqu'à la position de départ avec un signal sonore (Bip-Bip) quand il recule.

Défi 4 : même consignes que pour le défi 3 mais le robot doit simuler un gyrophare de chantier en allumant de manière alternative la led gauche et la led droite de couleur orange.